

ProMoS NT Vorlagenobjekte Standard

© 2022 MST Systemtechnik AG, Belp

Datum: 18.03.2022 Version: 2.100

ProMoS VLO-Bibliothek

© 2022 MST Systemtechnik AG, Belp

All rights reserved. No parts of this work may be reproduced in any form or by any means - graphic, electronic, or mechanical, including photocopying, recording, taping, or information storage and retrieval systems - without the written permission of the publisher.

Products that are referred to in this document may be either trademarks and/or registered trademarks of the respective owners. The publisher and the author make no claim to these trademarks.

While every precaution has been taken in the preparation of this document, the publisher and the author assume no responsibility for errors or omissions, or for damages resulting from the use of information contained in this document or from the use of programs and source code that may accompany it. In no event shall the publisher and the author be liable for any loss of profit or any other commercial damage caused or alleged to have been caused directly or indirectly by this document.

Printed: März 2022 in Belp, Switzerland

Publisher

MST Systemtechnik AG

Managing Editor Christoph Müller

Technical Engineering Adrian Zürcher Peter Hürzeler Philip Arnold

Team Coordinator Christoph Müller

3

Inhaltsverzeichnis

Kapitel 1	Allgemeine Einleitung	4
1.1	Konfigurationskonzepte	
1.1.1	Sammelstörungskonfiguration	
1.1.2	Fernalarmierung eines Objekts konfigurieren	
1.1.3	Irendanzeigen anpassen	
Kapitel 2	Mod MEL01 - Meldung oder Alarm mit	
·	Modbus	13
2.1	Bildaufbau	
2.1.1	Prozessbild mit Objektsymbol	
2.1.2	Objektsymbole	
2.1.3	Zustände	
2.1.4	Bedienbild	
2.1.5	Infobild	
2.1.6	Trendkonfigurationsbild	
2.1.7	Alarmkonfigurationsbild	
2.1.8	Fernalarmierung	
2.2	Konfiguration	
2.2.1	Variablenliste	

1 Allgemeine Einleitung

ACHTUNG: Der Einsatz der Vorlagen erfolgt ohne irgendwelche Gewähr.

In diesem Teil werden alle Elemente beschrieben, welche für alle Vorlagenobjekte gemeinsam gelten.

Der Einfachheit halber werden die männlichen Bezeichnungen (wie "Benutzer", "Projektleiter") für Personen verwendet, wobei jedoch immer auch die entsprechenden weiblichen Bezeichnungen eingeschlossen sind ("Benutzerinnen", "Projektleiterinnen").

Beachten Sie, dass innerhalb der Beschreibung eines einzelnen Objekts die Verweise auf andere Kapitel ohne den Zusatz der Bezeichnung des Objektnamens erfolgt. Falls beispielsweise im Kapitel "Fernalarmierung des Melders (MEL01)" auf das Kapitel "Bildaufbau des Melders (MEL01)" verwiesen wird, wird der Einfachheit halber vom "Bildaufbau" geschrieben, obwohl das "Bildaufbau des Melders (MEL01)" gemeint ist. Weiter können die einzelnen Bezeichnungen der Objekte von Bild zu Bild variieren. Als Beispiel siehe Bilder "Bedienbild" und "Infobild" des Kapitels "Bildaufbau der Analogmessung": Das Bedienbild besitzt die Bezeichnung "Test:L01:MT:002", das Infobild die Bezeichnung "Test_MES001:L01:YZ:502".

In den Variablenlisten werden nicht sämtliche ProMoS-Variablen von Objekten beschrieben. Insbesondere interne Variablen, welche nur zur Darstellung von Daten dienen oder welche Texte von Detailbilder beinhalten werden nicht zusammen mit ihrer Bedeutung aufgeführt.

Die folgenden Unterkapitel beschreiben allgemeine Prinzipien im Umgang mit Vorlagenobjekten. Zuerst werden die allgemeinen Prinzipien im Zusammenhang mit der Bedienung vorgestellt. Nachher typische Vorgänge und Begriffe im Zusammenhang mit der Konfiguration der Vorlagenobjekt aufgezeigt.

Als Zeitbasis für SPS-Timer werden Zehntelsekunden angenommen. Falls Sie diese Zeitbasis verändern, werden sämtliche Zeitdauer von Verzögerungen sich entsprechend ändern.

Vorlagenobjekte sind Klassen von Softwareobjekten, welche einerseits auf einer SPS implementiert sind und auf SPS-Ebene das gewünschte Verhalten von Aktoren und Sensoren steuern. Andererseits kann das Projekt mittels einer ProMoS-Anbindung auf ProMoS-Ebene visualisiert werden. Drittens können die Daten gespeichert und die Alarmierung konfiguriert werden. Dabei sind folgende Vorteile gegenüber einer reinen SPS-Programmierung vorhanden:

- 1. Schnellere Projektierung von Projekten, indem nicht mehr jede Funktionalität von Aktoren und Sensoren einzeln implementiert werden müssen.
- 2. Schnellere Projektierung von Projekten, indem die Vorlagenobjekte über Optionen verfügen, welche bei einer Projektierung immer in Betracht gezogen werden müssen. Beispielsweise ist bei einer Ansteuerung eines Motors immer zu überlegen, ob Rückmeldungen im Form von Relaisrückmeldungen, Störmeldungen (Kaltleiter oder Wärmepakete) oder Prozessrückmeldungen (Überwachung beispielsweise eines Differenzdrucks, welcher durch den Motor aufgebaut wird) konfiguriert werden müssen.

Da ein Vorlagenobjekt immer auch Erfahrung im Bereich von Projekten widerspiegelt, liefern sie bei der Erstellung von zukünftigen Projekten wertvolle Hinweise, an was auch noch gedacht werden könnte.

- Datenkapselung: Die Daten, welche zu einem Aktor oder zu einem Sensor gehören, werden in einer Instanz eines Vorlagenobjekts gespeichert. Damit gewinnen Sie Übersicht, falls Sie in einem Projekt Störmeldungen bearbeiten oder Projektierungsfehler beheben müssen.
- 4. Die Datensicherung von wesentlichen Prozessdaten und die Alarmierungen im Fall von Störmeldungen sind bereits in der Projektierung ohne grossen zusätzlichen Aufwand zusätzlich konfigurierbar.

Grundsätzlich ist es möglich, alle Konfigurationen mittels des PETs durchzuführen. Jedoch ist die Arbeit im GE häufig komfortabler, da die Daten mittels des GE ansprechend dargestellt werden können.

Bei nach geführten Objekten wurde ein Hinweis auf die verwendete Version und eine Änderungsliste zu Beginn der Beschreibung eingefügt. Falls auf einer Abbildung eine vorgehende Version ersichtlich ist, bedeutet dies, dass seit dieser Version keine Veränderung mehr am entsprechenden Detailbild durchgeführt wurden.

1.1 Konfigurationskonzepte

Die folgenden Ausführungen fassen alle Erläuterungen im Zusammenhang mit der Konfiguration der Vorlagenobjekte zusammen. Alle Konfigurationen setzen voraus, dass Sie am System angemeldet sind und über genügend Rechte verfügen. Als Anlagebediener sollten Sie keine Konfigurationen durchführen. Als Projektleiter werden Sie üblicherweise die Objekte zuerst um initialisieren und abschliessend die wesentlichen Parameter konfigurieren. Die folgende Tabelle zeigt die typischen Konfigurationen, welche in den verschiedenen Bildern vorgenommen werden:

Bild- Bezeichnung	Konfigurationsart
Bedienbild	Konfiguration von Verzögerungszeiten
Infobild	Eingabe von SPS-Adressen von Daten- sowie Eingangsparameter, von Aktivierungen für die Überprüfung von Rückmeldungen, von Verzögerungszeiten wie auch Sollwerte oder Regelparameter
Konfigurations bild	externen Handschaltungen wie auch der Sammelalarmgruppe respektive die externe Quittierung
Bild der mobilen Alarmierung	Konfiguration der Fernalarmierungen
Trendbild	Konfiguration der Aufzeichnung von historischen Daten
Protokollkonfig urationsbild	Konfiguration der Protokollierungen (wird seltener in Projekten konfiguriert). Beachten Sie, dass in der Version

Beachten Sie, dass alle Konfigurationen auch mittels des PET möglich sind.

18.03.2022

1.1.1 Sammelstörungskonfiguration

Das Bild der Konfiguration der Sammelalarmgruppen und der Alarmunterdrückungsgruppen (welche nachfolgenden mit Alarmunterdrückungsgruppen bezeichnet werden) erlaubt Ihnen die Konfiguration der Alarmgruppen und der Alarmunterdrückungsgruppen. Die Sammelalarmgruppen besitzen die Bedeutung, dass pro Gruppe ein Sammelalarm konfiguriert werden kann. Üblicherweise bezeichnet eine Gruppe eine Baugruppe wie beispielsweise eine Lüftung oder eine Heizung. Eine Alarmunterdrückungsgruppe dient dazu, für das konfigurierte Gerät die Störmeldungen zu unterdrücken, falls bei der betreffenden Gruppe die Alarmunterdrückungsgruppe aktiviert ist. Dieser Mechanismus wird Folgealarmunterdrückung genannt.

Warnhinweis: Es ist davon abzuraten, die Alarmunterdrückungsgruppen zu aktivieren, falls beim betreffenden Gerät eine Störmeldung ansteht. In diesem Fall wird die globale Alarmunterdrückungsgruppe unter Umständen nur unter grössten Schwierigkeiten zurückgesetzt, was zur Folge haben kann, dass die Alarmunterdrückungsgruppen andauernd aktiviert sind.

Falls die Alarmunterdrückung nicht mehr deaktiviert werden kann, dann löschen Sie alle Alarmunterdrückungsgruppen des Gerätes und erzeugen Sie eine Störmeldung (beispielsweise durch entsprechendes Setzen von Grenzwerten). Wenn sie dann die Störmeldung wieder deaktivieren, sollte die Alarmunterdrückung ebenfalls wieder verschwinden. Auf alle Fälle setzt ein Kaltstart die Alarmunterdrückungsgruppen wieder zurück.

Beachten Sie ebenfalls, dass es möglich ist, zyklische Hierarchien von Geräten aufzubauen. So kann Gerät 1 ein als übergeordnetes Gerät von Gerät 2 und gleichzeitig Gerät 1 als untergeordnetes Gerät von Gerät 2 zu definieren. Falls Gerät 1 und Gerät 2 zur gleichen Zeit eine Störung ausgeben wollen, dann ist es unbestimmt, ob die Störmeldung von Gerät 1 oder Gerät 2 unterdrückt wird.

Schlussendlich kann nicht garantiert werden, dass sämtliche Störmeldungen unterdrückt werden, falls ein übergeordnetes Gerät eine Störung meldet. Dies ist

insbesondere dann nicht der Fall, falls die Störung beim übergeordneten Gerät mit einer Anzugsverzögerung ausgeben wird und bei den untergeordneten Geräten die entsprechende Anzugsverzögerung fehlt. Es ist auch dann nicht der Fall, falls beim übergeordneten Gerät mit einer Mittelung von gemessenen Daten berechnet wird, ob eine Störmeldung eintreten soll, und bei den untergeordneten Geräten die entsprechende Mittelung fehlt.

Auf der anderen Seite ist es möglich, im gleichen Projekt Objekte mit und ohne Konfiguration der Alarmunterdrückungsgruppen einzufügen. Zu diesem Zweck wurden die Sammelarmgruppen (als globales Register) kopiert. Einerseits schreiben alle Geräte immer noch in die Sammelalarmgruppen, andererseits schreiben nur die übergeordneten Gruppen in die Alarmunterdrückungsgruppen. Falls ein Gerät noch nicht über den Mechanismus der Folgealarmunterdrückung verfügt, dann werden die Alarmunterdrückungsgruppen nicht berührt.

Beachten Sie, dass der Voralarm nicht zu einer Folgealarmunterdrückung verwendet werden kann, jedoch durch die Folgealarmunterdrückung unterdrückt wird.

Im Kapitel "Bildaufbau" erfahren Sie, wie das Bild der Konfiguration der Sammelstörungen und der Alarmunterdrückungen aufgerufen wird und welchen Bildverweis es besitzt. Die Abbildung unten zeigt das Bild der Konfigurationen der Sammelstörungen der Analogmessung (MES01):e

Sammelalarmkonfig. Messung (MES01_09)					
Testmessung					
Sammmelstörung					
Alarmunterdrückungsgruppe 0 Aus	Sammelalarmgruppe 0 Aus				
Alarmunterdrückungsgruppe 1 Aus	Sammelalarmgruppe 1 Aus				
Alarmunterdrückungsgruppe 2 Ein (1	Sammelalarmgruppe 2 Aus				
Alarmunterdrückungsgruppe 3 Aus	Sammelalarmgruppe 3 Aus				
Alarmunterdrückungsgruppe 4 Aus	Sammelalarmgruppe 4 Ein 2				
Alarmunterdrückungsgruppe 5 Aus	Sammelalarmgruppe 5 Aus				
Alarmunterdrückungsgruppe 6 Aus	Sammelalarmgruppe 6 Aus				
Alarmunterdrückungsgruppe 7 Aus	Sammelalarmgruppe 7 Aus				
Alarmunterdrückungsgruppe 8 Aus	Sammelalarmgruppe 8 Aus				
Alarmunterdrückungsgruppe 9 Aus	Sammelalarmgruppe 9 Aus				
Alarmunterdrückungsgruppe 10 Aus	Sammelalarmgruppe 10 Aus				
Alarmunterdrückungsgruppe 11 Aus	Sammelalarmgruppe 11 Aus				
Alarmunterdrückungsgruppe 12 Aus	Sammelalarmgruppe 12 Aus				
Alarmunterdrückungsgruppe 13 Aus	Sammelalarmgruppe 13 Aus				
Alarmunterdrückungsgruppe 14 Aus	Sammelalarmgruppe 14 Aus				
Alarmunterdrückungsgruppe 15 Aus	Sammelalarmgruppe 15 Aus				
Sammelalarmgruppe 262160 3	USB R1001				
TestMESX01:L01:YZ:5	00 Vers. 1.5.5				

Bild der Konfiguration der Sammelstörung Analogmessung (MES01)

Sammelstörung

Die Konfiguration der Sammelalarmgruppen und Alarmunterdrückungen wird exemplarisch für die zweite Gruppe erläutert.

(1) "Alarmunterdrückungsgruppe 1" (respektive Alarmunterdrückungsgruppen 0 bis 15): Aktivieren Sie diese Gruppe, falls die Störmeldung der analogen Messung unterdrückt werden soll, sofern ein übergeordnetes Gerät bezüglich der zweiten Sammelalarmgruppe eine Störmeldung erzeugt. Deaktivieren Sie diese Gruppe, falls entweder die zugehörige Sammelalarmgruppe aktiviert ist oder aber die analoge Messung als übergeordnetes Gerät definiert werden soll. Unabhängig davon, ob sie bei der analogen Messung die Folgealarmunterdrückung aktiviert haben oder nicht, werden die Störmeldungen der untergeordneten Geräte unterdrückt, falls die analoge Messung selber oder ein übergeordnetes Gerät eine Störmeldung besitzt.

⁽²⁾ "Sammelalarmgruppe 4" (respektive Sammelalarmgruppen 0 bis 15): Aktivieren Sie diese Gruppe, falls sie die vierte Sammelalarmgruppe aktivieren wollen, falls eine Störmeldung der Messung auftritt. In der Abbildung oben ist die Testmessung ein

untergeordnetes Gerät der Sammelalarmgruppe 2 und ein übergeordnetes Gerät der Sammelalarmgruppe 4. Auf diese Weise wird es möglich Hierarchien von Gruppen zu bilden, wobei bei einer Störmeldung der übergeordneten Geräte die Störmeldungen der direkt oder indirekt untergeordneten Geräte unterdrückt. Es sind pro Sammelalarmgruppe mehrere über- und untergeordnete Geräte möglich. Die analogen Messung kann mehreren Geräten unterstellt sein und ihrerseits anderen Geräten übergeordnet sein. Dabei werden die Störmeldungen der analogen Messung und der ihr untergeordneten Geräte unterdrückt, falls mindestens ein übergeordnetes Gerät eine Störung meldet.

³ "Sammelalarmgruppe": Konfiguration alle Alararmunterdrückungs- und Sammelalarmgruppen als ganzzahliger Wert Zahl. Den Sammelalarmgruppen werden dabei die Bits 0 - 15 und den Alarmunterdrückungsgruppen die Bits 16 - 31 zugewiesen. Darum beträgt die Sammelalarmgruppe der Messung 262160 = $2^4+2^{18} = 16 + 4 \cdot 2^{16} = 16$ + 4 • 65536 = 16 + 262144.

1.1.2 Fernalarmierung eines Objekts konfigurieren

Die Fernalarmierung eines Objekts ermöglicht es, per E-Mail, SMS oder Pager Alarme abzusetzen, falls ein Objekt eine Störmeldung erzeugt. Für die generelle Konfiguration der Fernalarme sei auf das ProMoS-Handbuch, Kapitel 10.9, "Der Malm-Konfigurator (MalmCfg.exe)" verwiesen. Die Konfiguration der Fernalarmierung auf Objektebene sei exemplarisch an Hand eines Motors mit Vor- und Rückwärtsbetrieb dargestellt:

 Aktivieren die gewünschten Kommunikationskanäle für jede Störungsart, indem im Alarmkonfigurationsbild der mobilen Alarme die entsprechenden Checkboxen im Alarmkonfigurationsbild der Fernalarmierung setzen oder zurücksetzen. Falls sie also für alle Störmeldearten die Alarmierung mittels SMS konfigurieren möchten, müssen Sie für alle Störmeldearten die Checkboxen in der zweiten Spalte setzen, so wie dies in der <u>Abbildung unten</u>) dargestellt wird.

Mobil Alarmbild Motor vor-/ rückwärts (MOT05_06)					
Testmotor					
Fernalarmierung	E-Mail	SMS	Pager		
externe Störmeldung aktiv		◄			
Rückm. Vorw.betr. aktiv.		◄			
Rückm. Rückw.betr. aktiv.		◄			
RMP aus/einschalten		◄			
TestMOT005:L01:AV:001 V1.0					

Konfiguration der Fernalarmierung per SMS am Beispiel eines Motors mit Vor- und Rückwärtsbetrieb (MOT05)

2. Die Fernalarmgruppen, welche im Motor des erwähnten Beispiels verwendet wurden, sind in der Abbildung unten noch einmal aufgeführt:

Fernalarmierung	
Gruppe	
MALM_EMAIL	ОК
MALM_SMS	Hinzufügen
	Ändern
	Löschen
Fernalarmierung aktiv	

Verw endete Alarmgruppen der Fernalarmierung des Motors mit Vor- und Rückw ärtsbetrieb (MOT05)

Die Konfiguration ist im PET sichtbar, falls mit der linken Maustaste auf die Bezeichnung MALM geklickt wird (vergleiche mit der <u>unten stehenden Abbildung</u>, nicht benötigte Spalten wurden ausgeblendet):

🐓 p	ET - Process En	gineering	Fool (SAIA V	iSi+)	1.5			
Datei	Bearbeiten Vorla	genobjekte 👘	Optionen SAI	A-PG5	Ansicht ?			
	+ - / =	E B	<u>x</u> 🖻 f	6	== ?			
G	🔛 🖭 🖻 📃	3 <u>*</u>						
	Bezeic DMS-Na	Zusatz	Kommentar	Typ	Istwert	SPS	MAlarm	
47		RM1 Ein	Rückmeldung	BIT	ON	SOCKET F4018		
48	_	RM1 Eing	Adr. Eing. Rü	STR	F.11			
49		RM1_Err	Strg. Rückm.	вп	OFF	SOCKET F4019	📼 Malm	
50		RM1_Logik	Logik Rückm.	вп	OFF	SOCKET F4020		
51		RM1_Text		STR	Motorrückmeldung Vor			
52		RM1_Verz	Verz. Rückm.	FLT	0.000	SOCKET R1012		
53		RM2_Aktiv	Rückm. Rück	BIT	ON	SOCKET F4021		
54		RM2_Ein	Rückm, Rück	BIT	ON	SOCKET F4022		
55		RM2_Eing	Fernalarmie	erung				
56		RM2_Err				F F4023	🔤 MALM	
57		RM2_Logik	Gruppe			F F4024		
58		RM2_Text	MALM_EMAI	L	OK			
59		RM2_Verz	MALM_PAGE	R		T R1013		
60		RMP_Aktiv	MALM_SMS		Hinzufü	gen [F4025		
61		RMP_Ein				F F4026		
62		RMP_Eing			Ände	m		
63		RMP_Err				T F4027	🔤 MALM	
64		RMP_Logik			Losch	en TF4028		
65		RMP_Text						
66		RMP_Verz	🗖 Fernalarmi	erung ak	div	T R1014		
67		Rep_Eing						
68	_	Rep_Logik	Logik Reparat	BIT	OFF	SOCKET F4029		
69	_	Rep_Mel	Reparatur	вп	OFF	SOCKET F4030		
70	_	Rep_Soft	Software Re	BIT	OFF	SOCKET F4031		
71	_	SM_Aktiv	externe Stör	BIT	ON	SOCKET F4032		
72	_	SM_Ein	Eing. Störmel	BIT	OFF	SOCKET F4033	🔤 Malm	
73	_	SM_Eing	Adr. Eing. Stö	STR	F.14			
74	_	SM_Err	Stormeldung	ВП	OFF	SOCKET F4034		
75	_	SM_Logik	Logik Störmel	BIT		SUCKET F4035		
/6	_	SM_Text		SIR	Stormeldung Motor	ODOWET DANKS		
70	_	Schaltungen	Anz. Schaltg		0.000	SUCKET R1015		
70		Schattungen	Schaltgn, Ruc		0.000	SOCKET R1016		
79	-	Status	Status des M	FLI CTD	0.000	SOCKET R1017		
00		Wart later:	Wartur spints	SIK	0.000	SOCKET D4040		-
	Anlagenobjekte	A Detailans	sicht (Digita	le Sign	ale 🖌 🔺			
Drücker	n Sie F1, um Hilfe zu	u erhalten.				MOT05		Filter: TestMO

 Daher ist die obige Fernalarmierung nicht aktiv, falls die Gruppe mit der Bezeichnung "MALM_SMS" nicht mit dem Malm-Konfigurator konfiguriert worden ist. Falls jedoch die Fernalarmierung mittels E-Mail konfiguriert wird, muss die Fernalarmgruppe mit der Bezeichnung "MALM_EMAIL" ebenfalls konfiguriert werden.

Die Konfiguration der einzelnen Fernalarme in den entsprechenden Detailbildern der Objekte kann auch mit pList vorgenommen werden, was Zeit sparen kann.

1.1.3 Trendanzeigen anpassen

Die Trendbilder haben alle das gleiche Aussehen. Die Einstelllunge können wie folgt angepasst werden.



Beispiel einer Trendanzeige

Auf den Trendbildern können einige Einstellungen und Ansichten eingestellt werden.

Mit diesem Knopf kann das Maximum und Minimum der Skalierung eingestellt werden.

Mit diesem Knopf werden die Trendinformationen eine Seite in die Vergangenheit geschoben.



Mit diesem Knopf kann das Zeitfenster eingestellt werden.



Mit diesem Knopf kann die Startzeit eingestellt werden.

Mit diesem Knopf werden die Trendinformationen eine Seite in die Zukunft geschoben.

2 Mod_MEL01 - Meldung oder Alarm mit Modbus

Diese Dokumentation bezieht sich auf die VLO Version 2.100 des Vorlagenobjekts der Meldung mittels Modbus.

Das Vorlagenobjekt wurde mit folgenden Versionen getestet:

ProMoS:	Version 2.1.110.1
PG5:	- (PG5 wird nicht benötigt)

Kurzbeschreibung

Die Meldung mittels Modbus dient dazu, Betriebsmeldungen oder Alarme, welche mittels dem Modbusprotokoll ins ProMoS eingelesen wurden, zu visualisieren.

Beschreibung der Wirkungsweise und wichtige Variablen

Die Variable "**SM_Ein**" wird über den Modbus eingelesen. Die Meldung wird bei "**On**" angezeigt. Mit der Variable "**Logik**" = "**On**" wird dies invertiert. Mit der Auswahl der VLO kann bestimmt werden, ob es eine Betriebsmeldung oder eine Störmeldung ist. Betriebsmeldungen sind grün und Störmeldungen sind rot. Mit der Variablen "**SM_Aktiv**" kann eingestellt werden, ob diese Meldung aktiv ist oder nicht. Wenn diese Variable auf "**Off**" ist, werden die VLO in braun angezeigt.

2.1 Bildaufbau

Die Abbildung unten zeigt Schematisch den Bildaufbau der Meldung mittels Modbusprotokoll (Mod_MEL01)



Übersicht der Bilder für Mod_MEL01

Im Infobild BMK, können Information über den Anlageteil erfasst werden. Dieses Bild wird nicht näher beschrieben, da dieses selbsterklärend ist.

2.1.1 Prozessbild mit Objektsymbol

Die folgenden Abbildung zeigen Prozessbilder, welche die Meldung mittels Modbusprotokoll (Mod_MEL01) als Objektsymbol enthält.



Klicken Sie mit der linken Maustaste auf die Schaltfläche mit der Anzeige der Meldung, um das Bedienbild der Meldung mittels Modbusprotokoll (Mod_MEL01) zu öffnen.

2.1.2 Objektsymbole

Für das Vorlagenobjekt Mod_MEL01 gibt es folgende Objekte im Kataloge:



Bei den oberen zwei Objektsymbolen, kann mit dem Modus bestimmt werden, ob es eine Störung oder eine Betriebsmeldung ist. Die Einheit kann im VLO definiert werden.

17

2.1.3 Zustände

Für die Darstellung der verschiedenen Zustände der Meldung mittels Modbusprotokoll (Mod_MEL01) werden die Objektsymbole Mod_MEL01_Betrieb_Text_kurz und Mod_MEL01_Stoerung_Text_kurz verwendet.

Noname	
Replace BMO-Name	
BMO:Mod_MEL01	
Replace BMO-Name	
BMO:Mod_MEL01	
]	

Mod_MEL01 im Normalzustand.

Im Normalzustand sind die Objekte Betriebsmeldung und Störung identisch.

Noname	1
Replace BMO-Name BMO:Mod_MEL01	
Replace BMO-Name BMO:Mod_MEL01	

Mod_MEL01 mit anstehender Meldung die nicht Quittiert ist.

Wenn vom Modbus das Flag SM_Ein auf On gesetzt wird, so ist eine Meldung oder Störung anstehend. Ob es eine Betriebsmeldung oder eine Störung ist, wird einzig durch das VLO bestimmt. Sobald eine Meldung anstehend ist, wird das Quit Flag auf On gesetzt und im Alarmviewer eine entsprechende Meldung erzeugt. Die Logik kann mit dem Flag Logik invertiert werden.

Noname	
Replace BMO-Name BMO:Mod_MEL01	
Replace BMO-Name BMO:Mod_MEL01	

Mod_MEL01 mit anstehender Meldung die Quittiert ist.

Wenn die anstehende Störung quittiert ist, wird sie dunkelrot angezeigt. Die Betriebsmeldung bleibt auf grün.

© 2022 MST Systemtechnik AG, Belp

18



Mod_MEL01 mit einer gehenden Meldung die nicht quittiert w urde.

Wenn das Flag SM_Ein vom Modbus wieder auf Off gesetzt wird, aber die Meldung noch nicht quittiert wurde, wird die Störmeldung blau angezeigt und die Betriebsmeldung wieder grau.

Noname	
Replace BMO-Name BMO:Mod_MEL01	
Replace BMO-Name BMO:Mod_MEL01	

Mod_MEL01 deaktiviert

Wenn das Flag SM_Aktiv im VLO auf Off gesetzt wird, so werden die Objekte braun angezeigt. In diesem Zustand, reagieren die Objekte nicht mehr auf das Flag vom Modbus.



Von den LED gibt es zwei Vorlagenobjekte. Mit LED wird nur ein viereck angezeigt. Mit dem LED_Einheit kann eine Einheit angegeben werden. Bei den LED, kann mit dem Flag Modus eingestellt werden ob es eine Betriebsmeldung oder eine Störung ist. Off = Betriebsmeldung, On = Störung.

2.1.4 Bedienbild

Hier ist das Bedienbild für das Vorlagenobjekt Mod_MEL01.

Bedienbild Modbus	melder (Mod_MEL01_01)	
	Replace BMO-Name	\otimes
Betriebsinform Eingang Meldu	ng Ein	
Meldungen Betriebsmeldu	ng <mark>Kommt</mark>	
Bemerkung		
ESchema		
	BMO:Mod_MEL01	Vers. 2.100
0		
-		

Mod_MEL01 Bedienbild

Betriebsinformationen

Eingang Meldung: Die Meldung ist mit der Variabel "**SM_Ein**" verknüpft. und wird über den Modbus ausgelesen.

Meldungen

Betriebsmeldung oder Störung. Dies kann mit der Variabel "**Modus**" eingestellt werden. Off = Betriebsmeldung, On = Störung.

Die Variablen Bemerkung und ESchema sind rein Informativ. Sie sind identisch mit den Variablen unter BMK.

$\overline{\mathbf{O}}$
0
·~
1

Mit diesem Knopf kann die Meldung Quittiert werden.

Wird im Kapitel Infobild beschrieben.

Wird im Kapitel <u>Trendkonfigurationsbild</u> beschrieben.

Wird nicht näher beschrieben, da es selbsterklärend ist.

2.1.5 Infobild

Das Infobild für Mod_MEL01 sieht wie folgt aus.

nfobild Modbusmelder (Mod_MEL01_02)							
Replace BMO-Name 🛛 🛞							
Betriebsinformationen							
Modus	Störmeldung						
Meldungen							
Meldung ein/aus							
Meldung ein/aus	Ein						
Modbusadresse	0						
Eingang Meldung	Aus						
Ausgang Meldung	Aus						
Logik der Meldung	Normal						
Einheit Anzeige Objektsymbol	dT						
BMO:Mod_MEL01							
Ver:	s. 2.100						
Mod. MEL 01. lafabild							

Betriebsinformationen

Modus

Der Modus kann auf Betriebsmeldung oder Störung eingestellt werden.

Meldungen

Meldung ein/aus

Mit diesem Flag "**SM_Aktiv**" kann die Meldung aktiviert oder deaktiviert werden. Die beiden Felder sind identisch und werden auf das selbe Flag geschrieben.

Modbusadresse

Dies ist die Modbus Adresse der Meldung.

Eingang Meldung

Dies ist das Flag "SM_Ein" welches vom Modbus gelesen wird.

Ausgang Meldung

Dies ist das "SM_Err" Flag. Dieses wird für das Auslösen des Alarms verwendet.

Logik der Meldung

Wenn die Variable "**Normal**" ist, wird eine Meldung ausgegeben, wenn die "**Eingangs Meldung**" auf "**On**" ist. Bei "**Invers**" wird eine Meldung ausgegeben, wenn die "**Eingangs Meldung**" auf "**Off**" ist.

Einheit Anzeige Objektsymbol

Dies ist die Einheit, die beim Grundobjekt angezeigt wird. Diese kann nach belieben eingestellt werden. Das Feld ist jedoch auf zwei Stellen limitiert.



Mit diesem Knopf kann die Meldung quittiert werden.

Dieser Knopf wird im Kapitel <u>Alarmkonfigurationsbild</u> beschrieben.

2.1.6 Trendkonfigurationsbild

In diesem Bild können die Trend angeschaut werden.



Mod_MEL01 Informationen über die Trends

Auf diesem Bild kann nichts eingestellt werden. Die Bedienung der Trends werden im Kapitel <u>Trendanzeigen Anpassen</u> dokumentiert.

2.1.7 Alarmkonfigurationsbild

Mit dem Bild Alarmkonfiguration können die definierten Alarme eingestellt werden.

Alarmkonfigurationsbild Modbusmelder (Mod_MEL01_04)						
Replace BMO-Name 🛛 🛞						
Alarmierung I▼ Ausgang Meldung						
Logik	>= <= <=					
Priorität	2 1 2 3 4 5					
Alarmgruppe	1					
Alarmtext						
-						
BMO:Mod_MEL01						
↓ ⇒	Vers. 2.100					

Mod_MEL01 Alarmkonfigurationsbild

Die Beschreibung der Einstellungsmöglichkeiten der Alarme werden im Kapitel Alarmkonfiguration näher beschrieben.

Alarmierung

Ausgang Meldung

Definitionen für die Alarmmeldung für das Flag "SM_Err".

2.1.8 Fernalarmierung

Für die Fernalarmierung wird das Programm MALM benötigt.

Bild Konfiguration Fernalarmierungen Modbusmelder (Mod_MEL01_06)								
Replace BMO-Name 🛛 🛞								
Fernalarmierung Ausgang Meldung	E-Mail SMS Pager							
BMO:N	1od_MEL01							
	Vers. 2.100							

Mod_MEL01 Fernalarmierungs Konfigurations Bild

Für Einstellungen und Möglichkeiten, konsultieren Sie die Dokumentation von MALM.

Fernalarmierung

Ausgang Meldung

Die Aktivierung dieses Fernalarms setzt einen Fernalarm ab, falls die Überwachung des oberen Grenzwertes eine Grenzwertüberschreitung detektierte.

2.2 Konfiguration

Beachten Sie, dass üblicherweise keine besonderen Konfigurationen für die Messung mittel Modbusprotokoll (Mod_MEL01) nötig sind. Es ist ausschliesslich die Kommunikation derselben zu konfigurieren, insbesondere dessen Modbusadresse.

2.2.1 Variablenliste

Die folgende Tabelle listet alle Signale des Messung mittels (Mod_MEL01) zusammen mit ihren Bedeutungen an, sofern diese nicht ausschliesslich Hilfsgrössen zur Darstellung der Daten auf dem Leitsystem darstellen oder zur Erzeugung der Störmeldung Grenzwertverletzung dienen. Die Elemente der Betriebsmittelkennzeichnung ("BMK") werden ebenfalls nicht besonders beschrieben. Dabei bezeichnet "{Betriebsdatum}", dass die Variablen nicht konfiguriert werden sollen, weil sie im laufenden Betrieb gegebenenfalls durch die SPS oder durch den Anwender überschrieben wird:

DMS-Name / SPS-Label	Kommentar	Typ DMS	Typ SPS	Par Nr.	Parameter art/ Umrechnu ng ¹	Beschreibung	Grundeinstellun g
Anl	Anlage	STR	-	-	-	Anlage	-
Bemerkung	Bemerkung	STR	-	-	-	Bemerkung	-
Einheiten	Einheit	STR	-	-	-	Einheit für Objektsymbol	dT
ESchema	ESchema	STR	-	-	-	ESchema	-
ESchemaNr	Elektroschemanu mmer	STR	-	-	-	Elektroschemanummer	-
Geb	Bebäude	STR	-	-	-	Gebäude	-
Lieferant	Lieferant	STR	-	-	-	Lieferant	-
Modus	Meldungsart	BIT	-	-	-	ON=Störung/ OFF=Betriebsmeldung	ON
Quit	Quittierung	BIT	-	-	-	Quittierung	OFF
Schaltschr ank	Schaltschrank	STR	-	-	-	Schaltschrank	-
SM_Aktiv	Meldung Aktiv	BIT	-	-	-	ON=Aktiv/OFF=Inaktiv	ON
SM_Ein	Meldung von Modbus	BIT	-	-	-	ON=Meldung anstehend / OFF=Keine Meldung anstehend	OFF
SM_Err	Alarmdatenpunkt	BIT	-	-	-	ON= Alarm / OFF=Kein Alarm	OFF
SM_HF	Hilfsflag	BIT	-	-	-	Interner Gebrauch	OFF
SM_Logik	Alarmart	BIT	-	-	-	ON=Normal / OFF=Invers	ON
SchemaNr	ESchema	STR	-	-	-	ESchema	-
Тур	Тур	STR	-	-	-	Тур	-

Vis:Restze itBisAlarm	Restzeit bis Alarm	FLT	-	-	-	ist die Zeit, welche verstreichen muss, bis eine Störmeldung der Grenzwertverletzung angezeigt wird.	0
--------------------------	-----------------------	-----	---	---	---	--	---