

# ProMoS NT Vorlagenobjekte Standard

© 2022 MST Systemtechnik AG, Belp

Datum: 21.03.2022

Version: 2.100

# ProMoS VLO-Bibliothek

© 2022 MST Systemtechnik AG, Belp

All rights reserved. No parts of this work may be reproduced in any form or by any means - graphic, electronic, or mechanical, including photocopying, recording, taping, or information storage and retrieval systems - without the written permission of the publisher.

Products that are referred to in this document may be either trademarks and/or registered trademarks of the respective owners. The publisher and the author make no claim to these trademarks.

While every precaution has been taken in the preparation of this document, the publisher and the author assume no responsibility for errors or omissions, or for damages resulting from the use of information contained in this document or from the use of programs and source code that may accompany it. In no event shall the publisher and the author be liable for any loss of profit or any other commercial damage caused or alleged to have been caused directly or indirectly by this document.

Printed: März 2022 in Belp, Switzerland

## **Publisher**

*MST Systemtechnik AG*

## **Managing Editor**

*Christoph Müller*

## **Technical Engineering**

*Adrian Zürcher*

*Peter Hürzeler*

*Philip Arnold*

## **Team Coordinator**

*Christoph Müller*

# Inhaltsverzeichnis

Kapitel 1	Mod_MOT01 - Einstufiger Motor mit Modbus	4
1.1	Bildaufbau .....	5
1.1.1	Prozessbild mit Objektsymbol .....	6
1.1.2	Objektsymbole .....	7
1.1.3	Zustände .....	8
1.1.4	Bedienbild .....	9
1.2	Konfiguration.....	10
1.2.1	Variablenliste .....	10

# 1 Mod\_MOT01 - Einstufiger Motor mit Modbus

Diese Dokumentation dokumentiert die Version 2.100 des einstufigen Motors.

Das Vorlagenobjekt wurde mit folgenden Versionen getestet:

**ProMoS:** Version 2.22.110.4

**PG5:** Version 2.3.

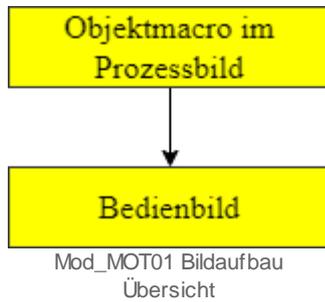
Das Vorlagenobjekt mit der Bezeichnung "Mod\_MOT01" dient dazu, einen einstufigen Motor oder Ventilator zu betreiben. Üblicherweise wird ein solcher einstufiger Motor als Pumpe oder Ventilator eingesetzt.

## *Beschreibung der Wirkungsweise und wichtige Variablen*

Das Vorlagenobjekt dient zur Visualisierung eines einstufigen Motor. Es gibt zwei Variablen die über eine Modbus Adresse verbunden sind. diese sind "**RM\_Com**" und "**Err\_Com**".

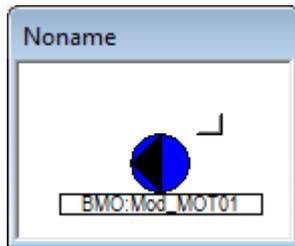
## 1.1 Bildaufbau

Der Bildaufbau des Vorlagenobjekt ist wie folgt:



### 1.1.1 Prozessbild mit Objektsymbol

Im folgenden wird das Objektsymbol beschrieben. Als Beispiel wird ein Motor dargestellt.

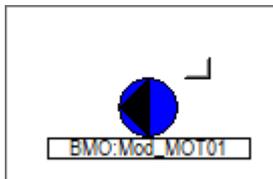


Mod\_MOT01 Prozessbild mit  
Objektsymbol

Klicken Sie auf das kleine Viereck oben rechts um das Bedienbild für Mod\_MOT01 zu öffnen.

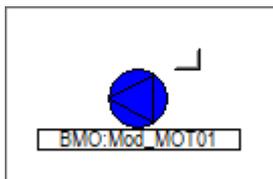
### 1.1.2 Objektsymbole

Für das Vorlagenobjekt Mod\_MOT01 gibt es folgende Objekte im Katalog:



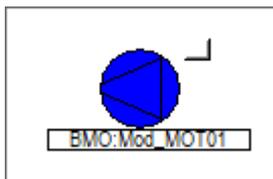
Mod\_MOT01\_Objektsymbol  
AP Links

Dieses Objektsymbol ist ebenfalls für oben, rechts und unten verfügbar.



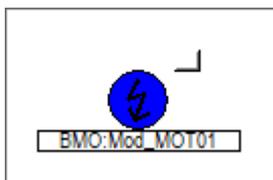
Mod\_MOT01\_Objektsymbol  
AV links

Dieses Objektsymbol ist ebenfalls für oben, rechts und unten verfügbar.



Mod\_MOT01\_Objektsymbol  
AV gross links

Dieses Objektsymbol ist ebenfalls für rechts verfügbar.



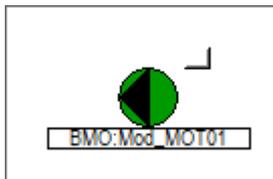
Mod\_MOT01\_Objektsymbol  
Elektro

### 1.1.3 Zustände

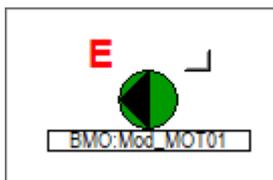
Für die Darstellung der verschiedenen Zustände des Motors mittels Modbusprotokoll (Mod\_MOT01) wird das Objektsymbol mit der Bezeichnung "Mod\_MOT01\_AP\_L.plb" verwendet:



Mod\_MOT01 ausgeschaltet.  
Der Motor ist ausgeschaltet.

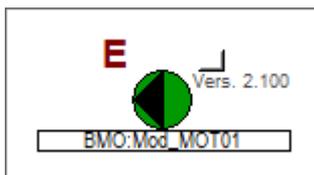


Mod\_MOT01 eingeschaltet.  
Der Motor ist eingeschaltet.



Mod\_MOT01 anstehende  
Störung nicht quittiert.

Der Motor hat eine anstehende Störmeldung die nicht quittiert ist. Dies kann bei eingeschaltetem oder ausgeschaltetem Motor angezeigt werden.



Mod\_MOT01 Quittierte  
Störmeldung.

Der Motor hat eine anstehende Störmeldung, welche Quittiert wurde.

### 1.1.4 Bedienbild

Hier ist das Bedienbild für das Vorlagenobjekt (Mod\_MOT01).

Mod\_MOT01\_01

**Replace BMO-Name!**

**Betriebsinformationen**

Freigabe Motor    logik

Störmeldung    logik

Quittierung

Bemerkung

ESchema

**BMO:Mod\_MOT01** Vers. 2.100

Mod\_MOT01 Bedienbild

#### **Betriebsinformationen**

##### **Freigabe Motor**

Die Freigabe des Motors ist mit dem Modbus verbunden. Hier kann die Modbus Adresse eingegeben werden. Im Normalzustand ist die Freigabe, wenn das Flag "RM\_Com" auf "On" ist. Mit dem Flag "Logik\_RM" kann die Freigabe invertiert werden.

##### **Störmeldung**

Die Störmeldung ist mit dem Modbus verbunden. Hier kann die Modbus Adresse eingegeben werden. Im Normalfall ist die Störmeldung anstehend, wenn das Flag "Err\_Com" auf "On" ist. Mit dem Flag "Logik\_Err" kann die Störmeldung invertiert werden.

##### **Quittierung**

Mit diesem Knopf kann die Störmeldung Quittiert werden.

##### **Bemerkung**

Dies ist ein Freitextfeld und ist rein Informativ.

##### **ESchema**

Dies ist ein Freitextfeld und ist rein Informativ.

## 1.2 Konfiguration

Beachten Sie, dass üblicherweise keine besonderen Konfigurationen für den Motor mittel Modbusprotokoll (Mod\_MOT01) nötig sind. Es ist ausschliesslich die Kommunikation derselben zu konfigurieren, insbesondere dessen Modbusadresse.

### 1.2.1 Variablenliste

Die folgende Tabelle listet alle Signale des Motors mittels (Mod\_MOT01) zusammen mit ihren Bedeutungen an, sofern diese nicht ausschliesslich Hilfsgrössen zur Darstellung der Daten auf dem Leitsystem darstellen oder zur Erzeugung der Störmeldung Grenzwertverletzung dienen. Dabei bezeichnet "{Betriebsdatum}", dass die Variablen nicht konfiguriert werden sollen, weil sie im laufenden Betrieb gegebenenfalls durch die SPS oder durch den Anwender überschrieben wird:

DMS-Name / SPS-Label	Kommentar	Typ DMS	Typ SPS	Par Nr.	Parameterart/ Umrechnung <sup>1</sup>	Beschreibung	Grundeinstellung
Bemerkung	Bemerkung	STR	-	-	-	Bemerkung	-
ESchema	ESchema	STR	-	-	-	ESchema	-
Err	Störung	BIT	-	-	-	Zeigt an, ob eine Störmeldung ansteht.	OFF
Logik_Err	Logik für RM_Com	BIT	-	-	-	Invertiert das Flag RM_Com. OFF=Normal / ON=Invertiert	OFF
Logik_RM	Logik für RM	BIT	-	-	-	Invertiert das Flag Err_Com OFF=Normal / ON=Invertiert	{Betriebsdatum}
Err_Com	Störmeldung	BIT	-	-	-	Störmeldung. Ist mit dem Modbus verbunden	-
RM_Ein	Rückmeldung	BIT	-	-	-	Freigabe. Ist mit dem Modbus verbunden.	-
Quit	Quittierung	BIT	-	-	-	Quittierung	OFF